

Corso di uso e programmazione COMAU

Valido a livello internazionale



CORSO DI USO E PROGRAMMAZIONE COMAU

Valido a livello internazionale



Attestato rilasciato: Attestazione COMAU

Obiettivi:

Il corso, nato grazie alla collaborazione tra COMAU S.p.A. e Forte Chance Piemonte, si rivolge a tutte le persone che intendano affacciarsi alla robotica e all'automazione o ampliare le proprie conoscenze in questo settore. La durata è di 70 ore in totale, suddivise con 40 ore in lezione frontale in presenza e 30 ore in formazione a distanza asincrona.

Obiettivi del percorso: comprendere la composizione del sistema robotizzato e le sue possibili integrazioni nell'ambito dell'automazione; creare programmi di movimento e programmi gestionali base; risolvere semplici stati di anomalia attraverso procedure straordinarie.

Ogni allievo ha accesso ai contenuti multimediali e video-lezioni di approfondimento direttamente fruibili su piattaforma allestita da COMAU.

Durante il corso verrà usato un robot a cella mobile e delle interfacce grafiche (ROBOSIM e Visual 3D) che simulano l'ambiente reale di programmazione.

L'ultima giornata verrà svolta direttamente presso lo stabilimento di Grugliasco di COMAU, dove il discente affronterà l'esame finale e avrà la possibilità di visitare lo stabilimento produttivo e programmare robot di nuova generazione.

I docenti sono in possesso di certificazione COMAU.

Per accedere al corso è consigliata la conoscenza delle nozioni di base di matematica e

informatica, la consapevolezza delle fondamentali grandezze di misura del Sistema Internazionale e la conoscenza dei fondamentali dell'uso del computer.

Programma didattico

Il percorso ha una durata totale di 70 ore così articolate: 30 ore in modalità FAD + 32 ore lezioni frontali + 8 ore esame finale

Programma lezioni in aula (32 ore):

MODULO 1 - Sistema robotizzato e procedure base

1 - Sistema robotizzato

2 - Terminale di Programmazione

3 - Interfacce grafiche

4 - Procedure base

MODULO 2 -Field Bus e sistemi di riferimento

1 - Fieldbus e sistema di controllo distribuito; Input e Output

2 - Terne

3 - Sistema locale e remoto; Variabili di posizione

4 - Metodo Standard

5 - Metodo 4 Punti

6 - Calcolo Payload

7 - Verifica posizione di calibrazione

8 - Calcolo Uframe

MODULO 3 - Programmazione del movimento

- 1 - Creazione e attivazione di un programma di movimento REC di una posizione e istruzione MOVE TO
- 2 - Traiettorie JOINT e LINEAR
- 3 - Chiusura del quadrato, inizializzazione e verifica di un programma;
Modifica di una posizione
- 4 - Creazione di un nuovo programma
- 5 - Variabili di velocità
- 6 - Variabili di terminazione; Inserimento delle variabili in un programma
- 7 - Movimento continuo e variabile \$FLY_PER
- 8 - Inserimento variabili in un programma, movimento continuo e variabile per gestire in un movimento continuo
- 9 - La traiettoria CIRCULAR - Creazione del programma cerchio e verifica;
La variabile di orientamento
- 10 - Programma CIRCULAR
- 11 - Programma MAIN e istruzioni PDL2
- 12 - Creazione di un programma MAIN
- 13 - Verifica dei programmi in memoria ed esecuzione di un programma MAIN in automatico
- 14 - Le ROUTINE e il COLLISION DETECTION

MODULO 4 - Procedure straordinarie e approfondimenti

- 1 - Struttura della memoria di sistema
- 2 - Procedura straordinaria di Reload software

3 - Procedure straordinarie di Backup e Restore

4 - Procedure straordinarie di Turn Set e Calibrazione

5 - Opzioni Software; WinC5G

6 - Procedure straordinarie di Turn Set e Calibrazione / Collegarsi con WinC5G

7 - Accortezze e suggerimenti

Requisiti, modalità di accesso, posti disponibili

Destinatari:

Titolo di studio richiesto: Diploma di maturità o laurea

Modalità di accesso: in ordine di arrivo

Limite posti: 20

Date, orari, durata, sede di svolgimento:

Orario: 18:00 - 22:00

Ore totali del corso: 70

Ore stage: 0

Inizio corso: a completamento della classe

Fine iscrizione: 30/09/2021

Sede: Forte Chance - Erica

Costo: € 1.500,00 + IVA

Stato: A pagamento